

Contrôle Continu

Rappels

- Il sera tenu compte du soin apporté à la présentation et à la rédaction.
- Si vous n'arrivez pas à démontrer un résultat, vous pouvez l'admettre pour la suite de l'exercice.
- Si $T \sim \Gamma(a, b)$ avec $a > 2$ et $b > 0$, alors $\mathbb{E}[1/T] = \frac{b}{a-1}$ et $\mathbb{E}[1/T^2] = \frac{b^2}{(a-1)(a-2)}$.

EXERCICE 1 (6 points)

Soit $n \geq 3$. On considère le cadre bayésien

$$\begin{aligned}\boldsymbol{\theta} &\sim \Pi = \mathcal{E}(1) \\ \mathbf{X}|\boldsymbol{\theta} &\sim P_{\boldsymbol{\theta}}^{\otimes n} = \mathcal{E}(\boldsymbol{\theta})^{\otimes n}.\end{aligned}$$

1. Donner la loi a posteriori.
2. On considère la perte

$$\ell(\boldsymbol{\theta}, t) = e^{\boldsymbol{\theta}}(t - \boldsymbol{\theta})^2.$$

Donner un estimateur de Bayes $T^* = T^*(\mathbf{X})$ pour Π et cette fonction de perte.

3. Montrer que, sous $P_{\boldsymbol{\theta}}^{\otimes n}$, la variable $n\bar{X}_n$ suit une loi Gamma dont on précisera les paramètres. Grâce au rappel, en déduire $\mathbb{E}_{\boldsymbol{\theta}}\left[\frac{1}{n\bar{X}_n}\right]$ et $\mathbb{E}_{\boldsymbol{\theta}}\left[\frac{1}{(n\bar{X}_n)^2}\right]$.
4. Montrer que le risque ponctuel $R(\boldsymbol{\theta}, T^*) = \mathbb{E}_{\boldsymbol{\theta}}[\ell(\boldsymbol{\theta}, T^*)]$ peut se mettre sous la forme

$$R(\boldsymbol{\theta}, T^*) = \frac{an + b}{(n-1)(n-2)}\theta^2 e^{\boldsymbol{\theta}},$$

où a et b sont deux constantes positives que l'on précisera.

5. Que vaut le risque de Bayes $R_B(\Pi)$? En déduire le risque minimax R_M .
6. Pouvez-vous proposer un autre estimateur de Bayes?
7. On souhaite tester

$$H_0 : \boldsymbol{\theta} = 1 \quad \text{contre} \quad H_1 : \boldsymbol{\theta} = 2.$$

Pour cela, on considère maintenant la loi a priori $\Pi = \frac{1}{2}\delta_1 + \frac{1}{2}\delta_2$ et la fonction de perte équilibrée. Montrer que le test de Bayes peut se mettre sous la forme $\varphi^*(\mathbf{X}) = \mathbb{1}_{\{\bar{X}_n \leq c\}}$, pour une certaine constante $c \in \mathbb{R}$ que l'on déterminera.

EXERCICE 2 (4 points)

On considère, dans cet exercice, un modèle linéaire gaussien

$$Y = X\beta + \varepsilon = \begin{pmatrix} 1 & t_1 \\ \vdots & \vdots \\ 1 & t_n \end{pmatrix} \beta + \varepsilon,$$

où, comme d'habitude,

- Y est un vecteur aléatoire de n observations Y_1, \dots, Y_n ;
- X est une matrice de mesures connues et déterministes, de taille $n \times 2$ et de rang 2;
- β est un vecteur déterministe inconnu de taille 2;
- ε est un vecteur aléatoire d'erreurs inconnues avec $\varepsilon \sim \mathcal{N}(0, \sigma^2 I_n)$ où $\sigma^2 > 0$ est inconnu.

1. Par quoi faut-il remplacer ??? pour que le script suivant construise une réalisation y du vecteur aléatoire Y .

```
[3]: n = 100
noise = stats.norm(scale=true_sigma2())
t = measure_t(n)
beta = true_beta()
X = np.column_stack((np.ones(n), t))
y = ???
```

2. Étant donné les informations suivantes sur la matrice X et sur la réalisation $y = Y(\omega)$, calculer l'estimateur des moindres carrés de β , noté $\hat{\beta}$, et donner sa réalisation $\hat{\beta}(\omega)$.

$$\sum_{i=1}^n t_i = 0, \quad \sum_{i=1}^n t_i^2 = 400, \quad \sum_{i=1}^n t_i y_i = 100, \quad \sum_{i=1}^n y_i = 100, \quad \hat{\sigma}^2 = 1.$$

3. Que produit le script suivant (justifier par des éléments théoriques)? Le résultat peut-il être lu dans le résumé des résultats donné ensuite via la commande `res.summary()` ?

```
[10]: model = sm.OLS(y, X)
res = model.fit()
```

```
[11]: level = .05
stu = stats.t(df=n-2)
ic_bound = np.sqrt(res.scale / np.diag(X.T @ X)) * stu.ppf(1 - level/2)
for c, s in zip(res.params, ic_bound):
    print(f"[{c-s:0.3f}], [{c+s:0.3f}]")
```

```
[0.802, 1.198]
[0.151, 0.349]
```

```
[12]: res.summary()
```

[12]:

Dep. Variable :	y	R-squared :	0.203
Model :	OLS	Adj. R-squared :	0.195
Method :	Least Squares	F-statistic :	25.00
Date :	Fri, 29 Nov 2024	Prob (F-statistic) :	2.51e-06
Time :	11 :20 :50	Log-Likelihood :	-140.88
No. Observations :	100	AIC :	285.8
Df Residuals :	98	BIC :	291.0
Df Model :	1		
Covariance Type :	nonrobust		

	coef	std err	t	P> t	[0.025	0.975]
const	1.0000	0.100	10.000	0.000	0.802	1.198
x1	0.2500	0.050	5.000	0.000	0.151	0.349

Omnibus :	4.728	Durbin-Watson :	2.206
Prob(Omnibus) :	0.094	Jarque-Bera (JB) :	5.178
Skew :	-0.239	Prob(JB) :	0.0751
Kurtosis :	4.007	Cond. No.	2.00

4. On rappelle que l'ellipse centrée en $(x_0, y_0) \in \mathbb{R}^2$ et définie par :

$$\left\{ (x', y') \in \mathbb{R}^2, \frac{(x' - x_0)^2}{a^2} + \frac{(y' - y_0)^2}{b^2} \leq 1 \right\},$$

(où $a > 0$ et $b > 0$) a pour aire πab .

Commenter le script suivant (utiliser des éléments théoriques) et son résultat.

```
[13]: fish = stats.f(dfn=2, dfd=n-2)

      box_bound = np.sqrt(res.scale / np.diag(X.T @ X)) * stu.ppf(1 - level/4)

      print(f"Aire 1 : {np.prod(2 * box_bound):.3f}")
      print(f"Aire 2 : {np.pi / np.prod( np.sqrt(np.diag(X.T @ X)) / (2 * res.scale * fish.ppf(1 - level))) ): .3f}")

Aire 1 : 0.104
Aire 2 : 0.097
```