

## Examen

### Rappels

- Il sera tenu compte du soin apporté à la présentation et à la rédaction. Si vous n'arrivez pas à démontrer un résultat, vous pouvez l'admettre pour la suite de l'exercice.
- Pour  $a > 0$  et  $b > 0$ , la loi  $\text{Gamma}(a, b)$  a pour densité par rapport à la mesure de Lebesgue sur  $\mathbb{R}$  la fonction

$$x \mapsto \frac{b^a}{\Gamma(a)} x^{a-1} e^{-bx} \mathbb{1}_{x>0}.$$

La loi inverse-Gamma  $\text{IG}(a, b)$  est la loi de l'inverse d'une variable aléatoire de loi  $\text{Gamma}(a, b)$ , et a pour densité par rapport à la mesure de Lebesgue sur  $\mathbb{R}$  la fonction

$$x \mapsto \frac{b^a}{\Gamma(a)} x^{-a-1} e^{-b/x} \mathbb{1}_{x>0}.$$

### EXERCICE 1 (9 points)

Soient  $a > 0$  et  $n \geq 2$ . On considère le cadre bayésien suivant :

$$\begin{aligned} \boldsymbol{\theta} &\sim \Pi = \text{IG}(a, 1) \\ \mathbf{X} = (X_1, \dots, X_n) \mid \boldsymbol{\theta} &\sim \mathcal{E} \left( \frac{1}{\boldsymbol{\theta}} \right)^{\otimes n}, \end{aligned}$$

et la fonction de perte  $\ell : (\mathbb{R}_+^*)^2 \rightarrow \mathbb{R}_+$  définie par

$$\forall (\theta, t) \in (\mathbb{R}_+^*)^2, \ell(\theta, t) = \frac{1}{\theta^2} (t - \theta)^2.$$

1. Soit  $Z \sim \text{IG}(c, d)$ , avec  $c > 0$  et  $d > 0$ .

(a) Montrer que si  $c > 2$ , alors  $\mathbb{E}[Z] = \frac{d}{c-1}$  et  $\text{Var}(Z) = \frac{d^2}{(c-1)^2(c-2)}$ .

**Correction.** Soit  $Z \sim \text{IG}(c, d)$  avec  $c > 2$  et  $d > 0$ . On a

$$\mathbb{E}[Z] = \frac{d^c}{\Gamma(c)} \int_0^{+\infty} x^{-c} e^{-d/x} dx = \frac{d^c}{\Gamma(c)} \frac{\Gamma(c-1)}{d^{c-1}} = \frac{d}{c-1},$$

où l'on a reconnu le terme général de la densité d'une loi  $\text{IG}(c-1, d)$ . De plus, en reconnaissant le terme général d'une loi  $\text{IG}(c-2, d)$ , on a

$$\mathbb{E}[Z^2] = \frac{d^c}{\Gamma(c)} \int_0^{+\infty} x^{-c+1} e^{-d/x} dx = \frac{d^c}{\Gamma(c)} \frac{\Gamma(c-2)}{d^{c-2}} = \frac{d^2}{(c-1)(c-2)}.$$

Ainsi

$$\text{Var}(Z) = \frac{d^2}{(c-1)(c-2)} - \left( \frac{d}{c-1} \right)^2 = \frac{d^2}{(c-1)^2(c-2)}.$$

(b) Quelle est la loi de  $\frac{1}{Z}$ ? En déduire  $\mathbb{E}\left[\frac{1}{Z}\right]$  et  $\text{Var}\left(\frac{1}{Z}\right)$ .

**Correction.** Par définition,  $Z \stackrel{\mathcal{L}}{=} \frac{1}{W}$  avec  $W \sim \text{Gamma}(c, d)$  donc  $\frac{1}{Z} \stackrel{\mathcal{L}}{=} W$ , i.e.  $\frac{1}{Z} \sim \text{Gamma}(c, d)$ . Il vient  $\mathbb{E}\left[\frac{1}{Z}\right] = \frac{c}{d}$  et  $\text{Var}\left(\frac{1}{Z}\right) = \frac{c}{d^2}$ .

Une autre méthode consiste en celle de la fonction muette : pour tout fonction  $h \in \mathcal{C}_b^0(\mathbb{R})$ ,

$$\mathbb{E}\left[h\left(\frac{1}{Z}\right)\right] = \int_0^\infty h\left(\frac{1}{x}\right) \frac{d^c}{\Gamma(c)} x^{-c-1} e^{-d/x} dx = \int_0^\infty h(y) \frac{d^c}{\Gamma(c)} y^{c-1} e^{-dy} dy,$$

avec le changement de variable  $y = \frac{1}{x}$ ,  $dx = -\frac{1}{y^2}$ . Ainsi,  $\frac{1}{Z} \sim \text{Gamma}(c, d)$ .

2. Donner la loi a posteriori  $\Pi[\cdot | \mathbf{X}]$ . Vérifier que l'espérance a posteriori  $m_{\mathbf{X}}$  vaut  $\frac{1+n\bar{X}_n}{a+n-1}$  et préciser la variance a posteriori  $v_{\mathbf{X}}$ .

**Correction.** On a

$$\begin{aligned} \pi(\theta | \mathbf{X}) &\propto \theta^{-a-1} e^{-1/\theta} \mathbf{1}_{\theta>0} \prod_{i=1}^n \left(\frac{1}{\theta} e^{-X_i/\theta}\right) \\ &\propto \theta^{-a-n-1} e^{-(1+n\bar{X}_n)/\theta} \mathbf{1}_{\theta>0}. \end{aligned}$$

On reconnaît le terme général de la densité d'une loi  $\text{IG}(a+n, 1+n\bar{X}_n)$ . Comme  $n \geq 2$  et  $a > 0$ , on a  $a+n > 2$ , et, par la question 1, on a

$$m_{\mathbf{X}} = \frac{1+n\bar{X}_n}{a+n-1} \quad \text{et} \quad v_{\mathbf{X}} = \frac{(1+n\bar{X}_n)^2}{(a+n-1)^2(a+n-2)}.$$

3. Déterminer un estimateur de Bayes pour la fonction de perte  $\ell$  et l'a priori  $\Pi$ . On le notera  $T^*$ .

**Correction.** On cherche à minimiser le risque a posteriori. Pour  $T$  un estimateur, on a

$$\begin{aligned} \mathbb{E}[\ell(\theta, T) | \mathbf{X}] &= \frac{(1+n\bar{X}_n)^{a+n}}{\Gamma(a+n)} \int_0^{+\infty} (T-\theta)^2 \theta^{-(a+n+2)-1} e^{-\frac{1+n\bar{X}_n}{\theta}} d\theta \\ &= \frac{(1+n\bar{X}_n)^{a+n}}{\Gamma(a+n)} \frac{\Gamma(a+n+2)}{(1+n\bar{X}_n)^{a+n+2}} \int_0^{+\infty} (T-\theta)^2 d\tilde{\Pi}_{\mathbf{X}}(\theta), \end{aligned}$$

où  $\tilde{\Pi}_{\mathbf{X}} = \text{IG}(a+n+2, 1+n\bar{X}_n)$ . Cette quantité est minimale pour  $T$  donné par l'espérance de la loi  $\tilde{\Pi}_{\mathbf{X}}$ , soit  $\frac{1+n\bar{X}_n}{a+n+1}$ .

Une autre façon de faire est de remarquer que le risque a posteriori d'un estimateur  $T$  s'écrit

$$\mathbb{E}[\ell(\theta, T) | \mathbf{X}] = \mathbb{E}\left[\frac{1}{\theta^2}(T-\theta)^2 | \mathbf{X}\right] = T^2 \mathbb{E}\left[\frac{1}{\theta^2} | \mathbf{X}\right] - 2T \mathbb{E}\left[\frac{1}{\theta} | \mathbf{X}\right] + 1.$$

Le risque a posteriori est donc minimal pour  $T^*(\mathbf{X}) = \frac{\mathbb{E}\left[\frac{1}{\theta} | \mathbf{X}\right]}{\mathbb{E}\left[\frac{1}{\theta^2} | \mathbf{X}\right]}$ . Comme  $\frac{1}{\theta} | \mathbf{X} \sim \text{Gamma}(a+n, 1+n\bar{X}_n)$ , on a

$$\mathbb{E}\left[\frac{1}{\theta} | \mathbf{X}\right] = \frac{a+n}{1+n\bar{X}_n} \quad \text{et} \quad \mathbb{E}\left[\frac{1}{\theta^2} | \mathbf{X}\right] = \frac{(a+n)(a+n+1)}{(1+n\bar{X}_n)^2},$$

et l'on obtient

$$T^*(\mathbf{X}) = \frac{1+n\bar{X}_n}{a+n+1}.$$

4. Montrer que pour tout  $\theta > 0$ , on a

$$\mathbf{R}(\theta, T^*) = \frac{1}{(a+n+1)^2} \left( n + \left( \frac{1}{\theta} - (a+1) \right)^2 \right),$$

où  $\mathbf{R}$  est la fonction de risque associée à la fonction de perte  $\ell$ .

**Correction.** Pour  $\theta > 0$ , on a

$$\begin{aligned} \mathbf{R}(\theta, T^*) &= \frac{1}{\theta^2} \mathbb{E}_\theta \left[ \left( \frac{1+n\bar{X}_n}{a+n+1} - \theta \right)^2 \right] \\ &= \frac{1}{\theta^2(a+n+1)^2} \mathbb{E}_\theta \left[ (n(\bar{X}_n - \theta) + 1 - (a+1)\theta)^2 \right] \\ &= \frac{1}{\theta^2(a+n+1)^2} (n\theta^2 + (1 - (a+1)\theta)^2) \\ &= \frac{1}{(a+n+1)^2} \left( n + \left( \frac{1}{\theta} - (a+1) \right)^2 \right), \end{aligned}$$

où l'on a utilisé que  $\mathbb{E}_\theta[(\bar{X}_n - \theta)^2] = \text{Var}_\theta(\bar{X}_n) = \frac{\theta^2}{n}$ .

5. En déduire le risque de Bayes  $\mathbf{R}_B(\Pi)$  pour l'a priori  $\Pi$  et la perte  $\ell$ .

**Correction.** Pour  $\theta \sim \text{IG}(a, 1)$ , soit  $\frac{1}{\theta} \sim \text{Gamma}(a, 1)$ , on a  $\mathbb{E} \left[ \frac{1}{\theta} \right] = a$  et  $\text{Var} \left( \frac{1}{\theta} \right) = a$ . Ainsi

$$\mathbb{E} \left[ \left( \frac{1}{\theta} - (a+1) \right)^2 \right] = \mathbb{E} \left[ \left( \frac{1}{\theta} - a \right)^2 \right] + 1 = \text{Var} \left( \frac{1}{\theta} \right) + 1 = a + 1.$$

On obtient donc

$$\mathbf{R}_B(\Pi) = \mathbb{E} [\mathbf{R}(\theta, T^*)] = \frac{1}{a+n+1}.$$

6. Pour  $\gamma > 0$ , on pose  $T_\gamma(\mathbf{X}) = \gamma\bar{X}_n$ .

(a) Calculer la fonction de risque de  $T_\gamma$  (pour la perte  $\ell$ ). Que vaut  $\mathbf{R}_{\max}(T_\gamma)$ ?

**Correction.** Pour  $\theta > 0$ , on a

$$\begin{aligned} \mathbf{R}(\theta, T_\gamma) &= \frac{1}{\theta^2} \mathbb{E}_\theta [(\gamma\bar{X}_n - \theta)^2] \\ &= \frac{1}{\theta^2} \mathbb{E}_\theta [(\gamma(\bar{X}_n - \theta) + \theta(\gamma - 1))^2] \\ &= \frac{1}{\theta^2} (\gamma^2 \text{Var}_\theta(\bar{X}_n) + \theta^2(\gamma - 1)^2) \\ &= \frac{1}{\theta^2} \left( \frac{\gamma^2 \theta^2}{n} + \theta^2(\gamma - 1)^2 \right) \\ &= \frac{\gamma^2}{n} + (\gamma - 1)^2 \\ &= \frac{n+1}{n} \gamma^2 - 2\gamma + 1. \end{aligned}$$

On obtient une fonction de risque constante. On a donc  $\mathbf{R}_{\max}(T_\gamma) = \frac{n+1}{n} \gamma^2 - 2\gamma + 1$

(b) Déterminer  $\gamma^* = \arg \min_{\gamma > 0} \mathbf{R}_{\max}(T_\gamma)$ .

**Correction.** On trouve  $\gamma^* = \frac{n}{n+1}$ .

(c) Montrer que  $T_{\gamma^*}$  est minimax.

**Correction.** On trouve que  $\mathbf{R}_{\max}(T_{\gamma^*}) = \frac{1}{n+1}$ , qui correspond à la limite du risque de Bayes pour l'a priori  $\text{IG}(a, 1)$  quand  $a \rightarrow 0$ . Par un résultat du cours, l'estimateur  $T_{\gamma^*}$  est minimax.

7. Soit  $\theta_0 > 0$ .

(a) Montrer que, sous  $P_{\theta_0}^{\otimes n}$ , on a

$$nv_{\mathbf{X}} \xrightarrow{\mathbb{P}} \theta_0^2.$$

**Correction.** Par la loi des grands nombres,  $\bar{X}_n \xrightarrow{\mathbb{P}} \theta_0$  sous  $P_{\theta_0}^{\otimes n}$ . Ainsi, en divisant par  $n^3$  le numérateur et le dénominateur de  $nv_{\mathbf{X}}$  et en utilisant le théorème de continuité, on a

$$nv_{\mathbf{X}} = \frac{\left(\frac{1}{n} + \bar{X}_n\right)^2}{\left(1 + \frac{a-1}{n}\right)^2 \left(1 + \frac{a-2}{n}\right)} \xrightarrow{\mathbb{P}} \theta_0^2.$$

(b) Montrer que, sous  $P_{\theta_0}^{\otimes n}$ , on a

$$\sqrt{n}(m_{\mathbf{X}} - \theta_0) \xrightarrow{\mathcal{L}} \mathcal{N}(0, \theta_0^2).$$

**Correction.** On a

$$\sqrt{n}(m_{\mathbf{X}} - \theta_0) = \sqrt{n} \left( \frac{1 + n\bar{X}_n}{n + a - 1} - \theta_0 \right) = \sqrt{n} \frac{n}{n + a - 1} (\bar{X}_n - \theta_0) + \sqrt{n} \frac{1 - (a-1)\theta_0}{n}.$$

Or sous  $P_{\theta_0}^{\otimes n}$ , on a  $\sqrt{n}(\bar{X}_n - \theta_0) \xrightarrow{\mathcal{L}} \mathcal{N}(0, \theta_0^2)$ . Comme  $\frac{n}{n+a-1} \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} 1$ , et  $\sqrt{n} \frac{1 - (a-1)\theta_0}{n} \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} 0$ , le lemme de Slutsky donne  $\sqrt{n}(m_{\mathbf{X}} - \theta_0) \xrightarrow{\mathcal{L}} \mathcal{N}(0, \theta_0^2)$ .

(c) Montrer que pour toute suite  $(M_n)_{n \geq 1}$  avec  $M_n \rightarrow +\infty$ , on a, sous  $P_{\theta_0}^{\otimes n}$  :

$$\mathbb{P} \left( |\boldsymbol{\theta} - \theta_0| > \frac{M_n}{\sqrt{n}} \mid \mathbf{X} \right) \xrightarrow{\mathbb{P}} 0.$$

**Correction.** Soit  $(M_n)$  une suite tendant vers  $+\infty$  quand  $n \rightarrow +\infty$ . Par l'inégalité triangulaire et une borne union, on a

$$\mathbb{P} \left( |\boldsymbol{\theta} - \theta_0| > \frac{M_n}{\sqrt{n}} \mid \mathbf{X} \right) \leq \mathbb{P} \left( |\boldsymbol{\theta} - m_{\mathbf{X}}| > \frac{M_n}{2\sqrt{n}} \mid \mathbf{X} \right) + \mathbb{1}_{\{|m_{\mathbf{X}} - \theta_0| > \frac{M_n}{2\sqrt{n}}\}}.$$

Pour le premier terme, on utilise l'inégalité de Tchebychev :

$$\mathbb{P} \left( |\boldsymbol{\theta} - m_{\mathbf{X}}| > \frac{M_n}{2\sqrt{n}} \mid \mathbf{X} \right) \leq \frac{4nv_{\mathbf{X}}}{M_n^2} \xrightarrow{\mathbb{P}} 0,$$

car  $nv_{\mathbf{X}} \xrightarrow{\mathbb{P}} \theta_0^2$  et  $M_n \rightarrow +\infty$ . Pour le deuxième terme, on sait que  $\sqrt{n}(m_{\mathbf{X}} - \theta_0) \xrightarrow{\mathcal{L}} \mathcal{N}(0, \theta_0^2)$ , donc  $\frac{\sqrt{n}|m_{\mathbf{X}} - \theta_0|}{M_n} \xrightarrow{\mathbb{P}} 0$ . Ainsi

$$\mathbb{P}_{\theta_0} \left( \frac{\sqrt{n}|m_{\mathbf{X}} - \theta_0|}{M_n} > \frac{1}{2} \right) \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} 0,$$

ce qui équivaut à  $\mathbb{1}_{\{|m_{\mathbf{X}} - \theta_0| > \frac{M_n}{2\sqrt{n}}\}} \xrightarrow{\mathbb{P}} 0$ . On obtient bien le résultat voulu.

## EXERCICE 2 (7,5 points)

On considère une variable aléatoire  $X$  de densité  $f_\theta$  définie par

$$f_\theta(x) = \frac{3x^2}{\theta^3} \mathbf{1}_{[0,\theta]}(x),$$

avec  $\theta > 0$  un paramètre inconnu que l'on souhaite estimer. Pour ce faire, on dispose de variables aléatoires i.i.d.  $X_1, \dots, X_n$  de même loi que  $X$ .

1. Le modèle est-il régulier ?

**Correction.** Pour tout  $x \geq 0$ , la fonction  $\theta \mapsto f_\theta(x)$  est discontinue en  $\theta = x$ , donc le modèle n'est pas régulier.

2. Calculer et représenter la fonction de répartition  $F$  de la variable aléatoire  $X$ .

**Correction.** La fonction de répartition est

$$F(x) = \left(\frac{x}{\theta}\right)^3 \mathbf{1}_{[0,\theta]}(x) + \mathbf{1}_{[\theta,\infty]}(x).$$

3. Déterminer la médiane de la loi de  $X$  et en déduire un estimateur  $\hat{\theta}_n$  de  $\theta$ . Préciser sa normalité asymptotique. Pour  $0 < \alpha < 1$ , donner un intervalle de confiance de niveau asymptotique  $(1 - \alpha)$ .

**Correction.** La médiane est donc  $x_{1/2} = 2^{-1/3}\theta$  d'où l'estimateur  $\hat{\theta}_n = 2^{1/3}x_{1/2}(n)$  où  $x_{1/2}(n)$  désigne comme d'habitude la médiane empirique. Puisque  $f_\theta(x_{1/2}) = 3/(2^{2/3}\theta) > 0$ , on sait que

$$\sqrt{n} (x_{1/2}(n) - x_{1/2}) \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{d} \mathcal{N}(0, 2^{-2/3}\theta^2/9)$$

donc

$$\sqrt{n} (\hat{\theta}_n - \theta) \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{d} \mathcal{N}(0, \theta^2/9).$$

On en déduit que

$$3\sqrt{n} \left( \frac{\hat{\theta}_n}{\theta} - 1 \right) \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{d} \mathcal{N}(0, 1).$$

d'où l'intervalle de confiance pour  $\theta$  de niveau asymptotique  $(1 - \alpha)$  :

$$\left[ \frac{\hat{\theta}_n}{1 + \Phi^{-1}(1 - \alpha/2)/(3\sqrt{n})}; \frac{\hat{\theta}_n}{1 - \Phi^{-1}(1 - \alpha/2)/(3\sqrt{n})} \right],$$

avec  $\Phi$  la fonction de répartition de  $\mathcal{N}(0, 1)$ .

4. Déterminer l'estimateur du maximum de vraisemblance.

**Correction.** Pour tout  $\theta$ , la vraisemblance s'écrit

$$L_n(\theta) = \frac{3^n \prod_{i=1}^n X_i^2}{\theta^{3n}} \mathbf{1}_{[X_{(n)}, \infty]}(\theta),$$

fonction nulle à gauche de  $X_{(n)}$  puis strictement décroissante donc l'estimateur du maximum de vraisemblance est  $X_{(n)}$ .

5. Soit  $X_{(n)} = \max_{1 \leq i \leq n} X_i$ . Construire un intervalle de confiance de niveau  $(1 - \alpha)$  de la forme  $[X_{(n)}; c_{\alpha,n} X_{(n)}]$ , où  $c_{\alpha,n} \geq 1$  est une constante que l'on précisera.

**Correction.** Puisque  $X_{(n)} \leq \theta$ , ceci revient à trouver  $c_{\alpha,n} \geq 1$  tel que  $\mathbb{P}(c_{\alpha,n} X_{(n)} < \theta) = \alpha$ , or

$$\mathbb{P}(X_{(n)} < \theta/c_{\alpha,n}) = F(\theta/c_{\alpha,n})^n = \left(\frac{1}{c_{\alpha,n}}\right)^{3n},$$

ce qui donne

$$c_{\alpha,n} = \alpha^{-1/3n}.$$

On vérifie au passage qu'on a bien  $c_{\alpha,n} > 1$  pour tout  $0 < \alpha < 1$ .

6. Dédurre de la question précédente un test au niveau  $\alpha$  pour les hypothèses :

$$H_0 : \theta = 1 \quad \text{contre} \quad H_1 : \theta \neq 1.$$

Soit  $x_{(n)}$  une réalisation de  $X_{(n)}$ . Calculer la  $p$ -valeur associée.

**Correction.** Le lien entre intervalle de confiance et test assure que

$$T(\mathbf{X}) := \mathbf{1}_{1 \notin [X_{(n)}; c_{\alpha, n} X_{(n)}]} = \mathbf{1}_{1 \notin [X_{(n)}; \alpha^{-1/3n} X_{(n)}]}$$

est un test de niveau  $\alpha$ . Maintenant, si  $x_{(n)}$  est une réalisation de  $X_{(n)}$ , la  $p$ -valeur associée est donc définie par

$$\alpha_0(\mathbf{x}) = \inf \left\{ \alpha \in [0, 1], 1 \notin [x_{(n)}; \alpha^{-1/3n} x_{(n)}] \right\}.$$

Si  $1 \leq x_{(n)}$  alors clairement  $\alpha_0(\mathbf{x}) = 0$ . Si  $x_{(n)} < 1$ , alors  $\alpha^{-1/3n} x_{(n)} < 1$  si et seulement si  $\alpha \geq x_{(n)}^{3n}$ , donc  $\alpha_0(\mathbf{x}) = x_{(n)}^{3n}$ .

7. Montrer que  $n(\theta - X_{(n)})$  tend en loi vers une loi exponentielle dont on précisera le paramètre.

**Correction.** Les variables  $n(\theta - X_{(n)})$  sont positives. Pour tout réel  $t \geq 0$  fixé, il suffit alors d'écrire

$$\mathbb{P}(n(\theta - X_{(n)}) \leq t) = 1 - F(\theta - t/n)^n$$

avec

$$F(\theta - t/n)^n = \left(1 - \frac{t}{n\theta}\right)^{3n} \mathbf{1}_{[0, \theta](\theta - t/n)} \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} e^{-3t/\theta}$$

ce qui montre que

$$n(\theta - X_{(n)}) \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{d} \mathcal{E}(3/\theta).$$

8. Soient  $\lambda > 0$  et  $T \sim \mathcal{E}(\frac{\lambda}{\theta})$ . Déterminer  $q_{\alpha, \theta}$  tel que  $\mathbb{P}(0 \leq T \leq q_{\alpha, \theta}) = 1 - \alpha$ . Dédurre de ceci et de la question précédente un intervalle de confiance de niveau asymptotique  $(1 - \alpha)$  pour  $\theta$ .

On prendra pour convention  $[A, B] = \emptyset$  lorsque  $B < A$  et on vérifiera que l'intervalle de confiance obtenu est de la forme  $[X_{(n)}; d_{\alpha, n} X_{(n)}]$ , où  $d_{\alpha, n}$  est une constante (supérieure à 1 à partir d'un certain rang) que l'on précisera.

**Correction.** Par un calcul classique, on obtient  $q_{\alpha, \theta} = -\frac{\theta}{\lambda} \log \alpha$ . Or on sait que

$$n(\theta - X_{(n)}) \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{d} \mathcal{E}(3/\theta)$$

donc

$$\mathbb{P}\left(0 \leq n(\theta - X_{(n)}) \leq -\frac{\theta}{3} \log \alpha\right) \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} 1 - \alpha$$

ou encore

$$\mathbb{P}\left(X_{(n)} \leq \theta \leq \frac{X_{(n)}}{1 + (\log \alpha)/(3n)}\right) \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} 1 - \alpha$$

ce qui est le résultat voulu en posant

$$d_{\alpha, n} := \frac{1}{1 + (\log \alpha)/(3n)}.$$

9. Pour  $\alpha \in ]0, 1[$  fixé et lorsque  $n$  tend vers l'infini, donner des développements asymptotiques de la forme  $c_{\alpha,n} \sim 1 + c_\alpha/n$  et  $d_{\alpha,n} \sim 1 + d_\alpha/n$ . Commenter.

**Correction.** On a d'une part

$$c_{\alpha,n} = \alpha^{-1/3n} = e^{-\frac{1}{3n} \log \alpha} \sim 1 - \frac{\log \alpha}{3n}$$

et d'autre part

$$d_{\alpha,n} = \frac{1}{1 + (\log \alpha)/(3n)} \sim 1 - \frac{\log \alpha}{3n}.$$

Sans surprise, on constate que  $c_\alpha = d_\alpha = (-\log \alpha)/3$ , qui n'est rien d'autre que le quantile d'ordre  $(1 - \alpha)$  d'une loi  $\mathcal{E}(3)$ . En effet, notons

$$c_{\alpha,n} = 1 + \frac{c_\alpha}{n} + \frac{\varepsilon_n}{n}$$

avec  $(\varepsilon_n)$  qui tend vers 0 lorsque  $n$  tend vers l'infini. Puisque  $\theta \geq X_{(n)}$ , on a pour tout  $n$

$$1 - \alpha = \mathbb{P}(X_{(n)} \leq \theta \leq c_{\alpha,n} X_{(n)}) = \mathbb{P}(\theta \leq c_{\alpha,n} X_{(n)}) = \mathbb{P}\left(\frac{n(\theta - X_{(n)})}{X_{(n)}} - \varepsilon_n \leq c_\alpha\right)$$

Or on a vu ci-dessus que

$$n(\theta - X_{(n)}) \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{d} \mathcal{E}(3/\theta)$$

ce qui implique en particulier que  $X_{(n)}$  tend en probabilité vers  $\theta$ , donc le Lemme de Slutsky et le fait que  $(\varepsilon_n)$  tende vers 0 impliquent

$$\frac{n(\theta - X_{(n)})}{X_{(n)}} - \varepsilon_n \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{d} \mathcal{E}(3).$$

La fonction de répartition de cette loi limite est continue sur  $\mathbb{R}$  donc

$$1 - \alpha = \mathbb{P}\left(\frac{n(\theta - X_{(n)})}{X_{(n)}} - \varepsilon_n \leq c_\alpha\right) \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} \mathbb{P}(\mathcal{E}(3) \leq c_\alpha).$$

Mais si l'on applique la même démarche pour

$$d_{\alpha,n} = 1 + \frac{d_\alpha}{n} + \frac{\delta_n}{n}$$

il vient d'une part

$$\mathbb{P}\left(\frac{n(\theta - X_{(n)})}{X_{(n)}} - \delta_n \leq d_\alpha\right) \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} \mathbb{P}(\mathcal{E}(3) \leq d_\alpha)$$

sachant d'autre part que, par la question précédente,

$$\mathbb{P}\left(\frac{n(\theta - X_{(n)})}{X_{(n)}} - \delta_n \leq d_\alpha\right) \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} 1 - \alpha$$

ce qui prouve bien que  $c_\alpha = d_\alpha = (-\log \alpha)/3$ .

10. Entre  $X_{(n)}$  et  $\hat{\theta}_n$ , quel estimateur choisissez-vous ?

**Correction.** On choisit bien entendu  $X_{(n)}$  puisqu'il converge à vitesse  $1/n$  vers  $\theta$  tandis que  $\hat{\theta}_n$  ne converge qu'à vitesse  $1/\sqrt{n}$ .

### EXERCICE 3 (3,5 points)

Les questions 1. et 2. de cet exercice sont indépendantes.

1. On dispose du tableau de données suivant, représentant des réalisations  $x_1, \dots, x_n$  de variables aléatoires réelles  $X_1, \dots, X_n$  i.i.d., et on souhaite tester (au niveau  $\alpha \in ]0, 1[$ )

$$H_0 : \theta \leq 1 \quad \text{contre} \quad H_1 : \theta > 1$$

dans le modèle  $\mathcal{P} = \{\mathcal{N}(\theta, 1), \theta \in \mathbb{R}\}$ .

```
print(x.shape)
print(x[:10])
```

(200,)

```
[ 3.25617103 -1.24290386  0.21805856 -0.72901134  2.81435003  2.29702943
 1.68190239  1.17001241 -0.76642552  1.7031285 ]
```

- (a) On note  $\Phi$  la fonction de répartition de  $\mathcal{N}(0, 1)$ . Par quoi faut-il remplacer ??? et \$\$\$ pour calculer la réalisation du test  $T(x) = \mathbf{1}_{\bar{x}_n > 1 + \frac{1}{\sqrt{n}} \Phi^{-1}(1-\alpha)}$  (avec  $\bar{x}_n = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i$ ) et la  $p$ -valeur associée  $\alpha_0(x) = 1 - \Phi(\sqrt{n}(\bar{x}_n - 1))$  ?

```
alpha = 0.05
threshold = 1 + stats.norm.ppf(1-alpha) / np.sqrt(n)
test = ??? > threshold
alpha0 = 1 - $$$
print(test, alpha0)
```

False 0.4135433062246249

**Correction.** ??? : `x.mean()` et \$\$\$ : `stats.norm.cdf(np.sqrt(n) * (x.mean() - 1))`

- (b) Au vu du résultat, rejette-t-on  $H_0$  ?

**Correction.** On ne rejette pas  $H_0$  au niveau  $\alpha$ , d'une part parce que `test` vaut `False`, d'autre part parce que la  $p$ -valeur est plus grande que  $\alpha$ .

2. (a) Expliquer en quoi le script suivant échantillonne approximativement suivant la loi de densité proportionnelle à la fonction  $f : (x, y) \mapsto y^2 e^{-(1+x)y} \mathbf{1}_{x \geq 0, y \geq 0}$ . On détaillera la réponse.

```
n = 5000

x, y = 0, 1
sample = [(x, y)]
for i in range(n):
    x = stats.expon(scale=1/y).rvs()
    y = stats.gamma(a=3, scale=1/(1+x)).rvs()
    sample.append((x, y))
sample = np.asarray(sample)
```

**Correction.** Dans l'itération,  $x$  est une réalisation d'une loi qui dépend de  $y$ , et  $y$  est une réalisation d'une loi qui dépend de  $x$ . Cela conduit naturellement à penser à un échantillonneur de Gibbs, qui produit bien une trajectoire  $((X_1, Y_1), \dots, (X_n, Y_n))$  pouvant être vue approximativement comme un échantillon de loi  $F$ , correspondant à la loi stationnaire de la chaîne de Markov créée.

Dans ce contexte, en prenant  $(X, Y) \sim F$  un couple aléatoire de loi cible voulue, l'algorithme de Gibbs correspond (étant donné une initialisation  $(x_0, y_0)$ ) à répéter :

- construire une réalisation  $x_{n+1}$  de la loi de  $X \mid Y = y_n$  ;
- construire une réalisation  $y_{n+1}$  de la loi de  $Y \mid X = x_{n+1}$ .

Pour répondre à la question, il suffit donc de vérifier que les lois conditionnelles de l'itération et de la loi de densité proportionnelle à  $f$  coïncident.

D'un côté, l'itération suggère que  $X \mid Y = y \sim \mathcal{E}(y)$  et  $Y \mid X = x \sim \text{Gamma}(3, 1+x)$  (on a bien fait attention au fait que, pour les deux lois, le paramètre de forme correspond à l'inverse du paramètre d'échelle).

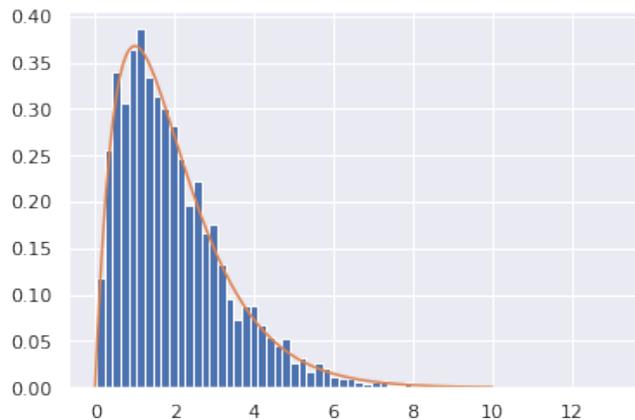
De l'autre côté,  $f(x, y) \propto_x e^{-yx} \mathbf{1}_{x \geq 0}$ , qui correspond au terme général de la densité de  $\mathcal{E}(y)$ , et  $f(x, y) \propto_y y^{3-1} e^{-(1+x)y} \mathbf{1}_{y \geq 0}$ , qui correspond au terme général de la densité de  $\text{Gamma}(3, 1+x)$ . Ces deux lois conditionnelles correspondent à celles utilisées dans le script présenté.

On en conclut que la loi de densité proportionnelle à  $f$  est bien stationnaire pour la chaîne de Markov ainsi créée et `sample` peut être vu approximativement comme un tableau de réalisations i.i.d. de densité proportionnelle à  $f$ .

(b) Justifier l'illustration ci-dessous.

```
u = np.linspace(0, 10, num=200)

plt.hist(sample[:, 1], density=True, bins='auto')
plt.plot(u, stats.gamma(a=2, scale=1).pdf(u))
```



**Correction.** On vérifie par intégration que si  $(X, Y)$  suit la loi de densité proportionnel à  $f$ , alors  $Y \sim \text{Gamma}(2, 1)$ . Le script donné compare donc bien un estimateur de la densité marginale des  $Y_i$  à la loi attendue,  $\text{Gamma}(2, 1)$ .