

Principe variationnel pour  
les modèles de dimers  
bipartis planaires.

basé sur :

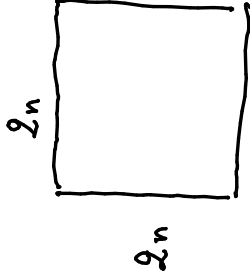
A variational principle for  
dimer tilings.

Henry Cohn, Richard Kenyon,  
James Propp.

Journal of American Math. Society (2000)

Point de départ :

asymptotique du nombre de pavages  
par dominos de régions :

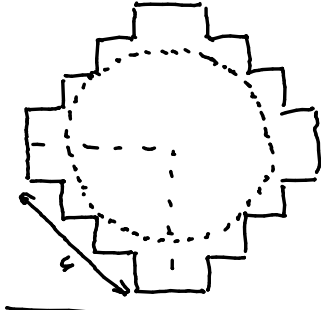


$Z_n = \#$  pavages

$2^n$  dominos.

$$\frac{1}{2^n} \log Z_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \frac{2G}{\pi} \approx 0,58$$

où  $G = 1 - \frac{1}{3^2} + \frac{1}{5^2} - \frac{1}{7^2} + \dots$   
constante de Catalan.



diamètre antique  
de taille  $n$

$n(n+1)$  dominos

$$Z'_n = 2^{\frac{n(n+1)}{2}}$$

$$\frac{1}{n(n+1)} \log Z'_n = \frac{\log 2}{2}$$

$\approx 0,34 \dots$

L'article a 2 parties

- une générale pour dériver un principe variationnel sous des hypothèses raisonnables ( $\sigma$  strictement convexe)
- la 2<sup>e</sup> partie: calculs explicites sur  $\mathbb{Z}^2$  pour montrer que les hypothèses sont vérifiées.

Contexte:  $G$  graphe biparti planaire.

$\mathbb{Z}^2$ -périodique + poids  $\nu$  périodiques.

$\hookrightarrow$  flot périodique  $w_0 \rightarrow$  hauteur

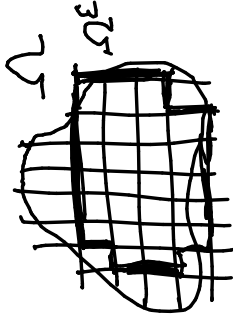
$P, N(P), \sigma(s,t), \dots$

$G^E$  plongé dans le plan: avec

un domaine fondamental =  $\square_{\frac{1}{2}, \frac{1}{2}}$

$\Omega$  domaine borné (simplement connexe) "gentil" (bord est lisse par morceaux)

$\Omega^E$  sous graphe de  $G(G^E)$  qui approxime le mieux  $\Omega$



$N$  le nombre de domaines fondamentaux de  $\Omega^E \approx \varepsilon^{-2} \text{Aire}(\Omega)$

$h$  fonction hauteur sur (som-graphe de)  $G^*$

$\rightarrow h^E$  (face de  $G^E$ ) =  $\varepsilon h$  (face de  $G$ )  
convergente

But:

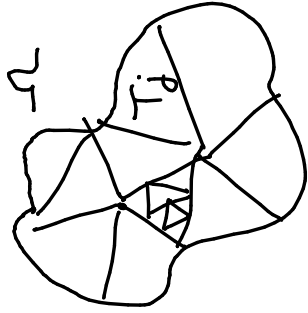
- estimer le nombre de conf. de dimers dans  $\Omega^E$  (fonction de partition)
- calculer le poids des fonctions hautes proches de  $h_0$

si on trouve le  $\tilde{h}_{\max}$  qui maximise ce poids  $\rightarrow$  forme limite (concentration de la mesure :

avec proba  $\rightarrow 1$  la fonction de hauteur renormalisée  $\tilde{h}_E$  sera proche de  $(\tilde{h}_{\max})$ )

## I Approche heuristique

$\tilde{h}$  fonction "gentille" sur  $\Omega$   
Poids des configs. proches de  $\tilde{h}$  ?



en triangle  $\Omega$

on suppose que sur chaque  $T_j$   $\tilde{h}|_{T_j}$  mes que linéaire

avec une pente  $(s_i, t_i) \approx \nabla \tilde{h}|_{T_i}$

Par définition de  $\sigma(s, t)$

poids des configs sur  $T_j$  avec pente  $(s_j, t_j) \approx e^{-\tilde{E} \cdot \text{Aire}(T_j)} \sigma(s_j, t_j)$

donc  $Z(\tilde{h}) = \sum_{\tilde{h} \approx h} \text{poids (config avec } h)$

$$\approx \prod_j e^{-\tilde{E} \text{Aire}(T_j)} \sigma(s_j, t_j)$$

$$E^2 \log Z(\tilde{h}) \approx - \sum_j \text{Aire}(T_j) \sigma(s_j, t_j)$$

$\uparrow$  Somme de Riemann

$$\text{Ent}(\tilde{h}) \approx - \iint_{\Omega} \sigma(\nabla \tilde{h}(x, y)) \text{ d'adq}$$

fonction du  $\tilde{h}$  de grade dev

## Problèmes.

- Quelle est la classe de fonctions  $\tilde{h}$  ?
- Peut-on découper en triangles un quelconque  $\tilde{h}$  linéaire ?
- $\text{Ent}(\tilde{h})$  bien définie ? max ? unique ?
- Peut-on traiter les  $T_j$  indépendamment ?
- Voir si  $\sigma(s,t)$  donne aussi le taux de croissance de  $Z$  pour des domaines aux "bords linéaires" et pas juste sur le bord.

Nous allons essayer d'éclaircir chacun de ces points .

II Contexte mathématique pour le principe variationnel.

- Pour comprendre le comportement de  $h^E$  : il suffit de regarder sa restriction aux copies d'une même face  $f$  dans des domaines fondamentaux de  $\Omega^E$  (Lip  $\leadsto$  deux points proches ont des images proches)  $\leadsto h^E$  : fonction sur  $E \mathbb{Z}^2$
- $h|_{\text{faces}}$  Lipschitz discrète, avec un gradient discret  $\in N(P)$
- $h^E$  a aussi un gradient discret des  $N(P)$
- Toute limite de suite  $(h^{E_n})$  va être Lipschitz et son gradient (défini presque partout d'après le

théorème de Rademacher) est aussi dans  $N(P)$

Def:  $AH(\Omega) = \left\{ h : \Omega \rightarrow \mathbb{R} \text{ lip} \right.$   
 $\left. \text{avec gradient pp des } N(P) \right\}$

• on dit que  $h_b : \partial\Omega \rightarrow \mathbb{R}$  est

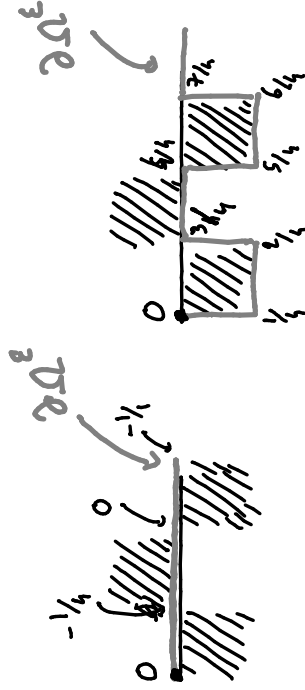
une hauteur asymptotique au bord

si  $\exists \tilde{h} \in AH(\Omega)$  tq  $\tilde{h}|_{\partial\Omega} = h_b$

•  $AH(\Omega, h_b) = \left\{ \tilde{h} \in AH \mid \tilde{h}|_{\partial\Omega} = h_b \right\}$

convexe, compact pour  $\|\cdot\|_\infty$

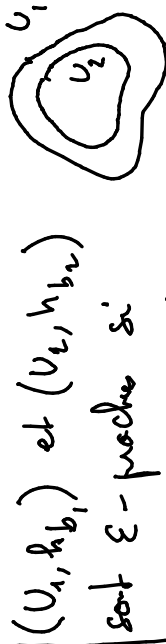
Rem: détails microscopiques de  $\Omega^\varepsilon$  ont une importance cruciale sur la hauteur au bord de nos config de dimis.



notion de  $\Omega^\varepsilon \rightarrow \Omega$  trop naïf précédente.

Approcher un couple  $(\Omega, h_b)$

def: (convergence / voisinage)  $U_2 \subset U_1$



$(U_1, h_{b_1})$  et  $(U_2, h_{b_2})$

sont  $\varepsilon$ -proches si

- $\forall x_1 \in \partial U_1 \exists x_2 \in \partial U_2 \text{ dist}(x_1, x_2) < \varepsilon$
- $\forall \tilde{h} \in AH(U_1, h_{b_1})$

$\tilde{h}|_{\partial U_2}$   $\varepsilon$ -proche de  $h_{b_2}$

$(\Omega^\varepsilon, h_b^\varepsilon)$  proche de  $(\Omega, h_b)$

def: (Entropie)

$$\tilde{h} \in AH(\Omega, h_b) \quad Ent(\tilde{h}) = - \iint_{\Omega} \sigma \left( \frac{\partial \tilde{h}}{\partial x}, \frac{\partial \tilde{h}}{\partial y} \right) dx dy$$

Prop: Ent a un unique

maximum sur  $AH(\Omega, h_b)$

$D_{//}$  •  $\sigma$  borné  $\rightarrow \text{Ent}(\mathbb{R})$  majoré

•  $(h_n)$  suite de  $AH(\Omega, h_b)$

maximisante.

par compacité, on peut extraire

$(h_{\varphi(n)}) \rightarrow f$

• Ent semi-continue supérieurement.

$\Rightarrow \forall \delta > 0$  pour  $n$  assez grand,

$\text{Ent}(f) \geq \text{Ent}(h_{\varphi(n)}) - \delta$

$\downarrow n \rightarrow +\infty$

$\text{sup Ent}$

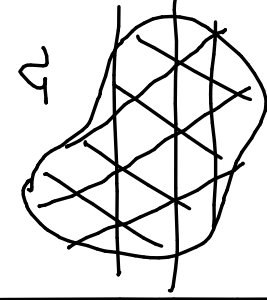
$\rightarrow f$  est d'entropie maximale.

• unicité : découle de la

stricte convexité de  $\mathcal{T}$  sur  $N(P)$

## Lemme de théorie de la mesure géométrique.

$\eta > 0$  fixé



subdivision de  $\Omega$  en triangles eq. de taille  $\leq$

$h \in AH(\Omega, h_b)$

$\rightarrow h_{(\mathcal{E})}$  fonction linéaire

sur chaque triangle

coïncidant avec  $h$  aux sommets de la triangulation.

Lemme: si  $\ell$  est assez petit, sur une

fraction  $1-\eta$  des triangles : (bons triangles)

•  $h$  et  $h_{(\mathcal{E})}$  sont  $\eta$  proches (pour la norme  $\infty$  sur ces triangles)

• une fraction  $(1-\eta)$  (en mesure) de points  $x$  de ces triangles ou  $\forall h$  est bien définie et  $|\nabla h(x) - \nabla h_{(\mathcal{E})}(x)| \leq \eta$

### III Résultats sur l'entropie

1)

Prop: 3.2

Soit  $\tilde{h} \in AH(\Omega, h_b)$   $\delta > 0$

Alors pour  $\varepsilon$  assez petit

il existe des config de dimens

de  $\Omega^\varepsilon$  avec  $h^\varepsilon(\varepsilon, \delta)$ -proch

de  $\tilde{h}$

2) entropie pour des conditions  
aux bords linéaire

a) la hauteur moyenne des conf.  
avec une hauteur au bord  $\approx$  linéaire

ne dépend pas trop des détails  
de la condition au bord.

Prop. 3.4 si  $R$  région de  $(\text{aire de } R \approx \pi^2)$   
diamètre au plus  $n$

avec une hauteur au bord à distance

$\delta$  m d'un plan, de pente  $(s, t) \in N(P)$

alors la hauteur moyen à l'intérieur de

$R$  est  $\approx$  fonction linéaire de pente  $(s, t)$

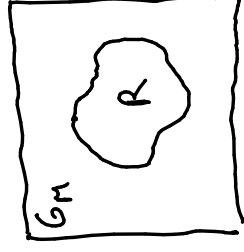
(avec erreur  $O(\delta/n)$ ) pour  $n$  assez grand.

D// Regarder  $R$  dessiné sur un

grand tore  $G_M = G/M\mathbb{Z}^2$   $M \gg n$

mesure de Bolyman  $\mu_B^M$  avec champ

magnétique  $B$  telle que pente  $= (s, t)$

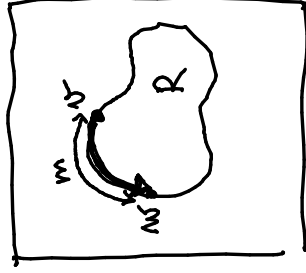




Cohn - Elie's - Prop.

$\exists C_1, C_2 > 0$  telles que

$\forall c > 0$



$P(h(v) - h(w))$  diffuse  
sous de l'opiance de

$$\begin{aligned}
 &> e\sqrt{m} \\
 &\leq C_1 e^{-c/C_2}
 \end{aligned}$$

démonté avec un argument de martingale

$(\mathcal{F}_k)$  filtration engendrée par

la partition des fonctions de hauteur

qui coïncident sur les  $k$  premiers pas

deux chemins  $N$  à  $w$

$$M_k = \mathbb{E}(h(v) - h(w) | \mathcal{F}_k)$$

martingale à accroissements finis.

$M_0 =$  moyen de  $h(v) - h(w)$

$$M_m = h(v) - h(w)$$

inégalité d'Azema-Hoeffding sur  $(M_k)$

Comment on l'utilise ici:

avec une proba (pour  $\mu_B$ )

$1 - \exp(\text{petit})$ , la hauteur au bord de  $R$  est presque linéaire.

$$\text{hauteur moyen} = \sum (\text{hauteur moy} | C)$$

Sous  $\mu_B$  à l'intérieur de  $R$  condition aux bords  $C$  de  $R$

linéaire avec pente  $(s, t)$

$$\mathbb{E}(\quad) = \mathbb{E}(\mathbb{E}(\quad | \mathcal{G}))$$

les sur  $\partial R$

on sépare les  $C$  en condition  
 "symple" (lin de pente (s,t))  
 et les autres.

$$\text{hauteur moyen.} = \sum_{C \text{ symple}} (\text{hauteur moy} | C) P(C)$$

+  $\underbrace{\hspace{10em}}$   
 pas symple  
 avec proba  
 exp petite.  
 $\rightarrow$  négligeable.

Cohn-Ellis-Prop:

si 2 conditions aux bords proches.  
 $\rightarrow$  hauteur moyennes aux milieux sont  
 proches.

les cond. aux bords symple son proches.  
 $\rightarrow$  (hauteur moyen | C)  $\approx$  g ou ne dépend  
 pas de C  
 + even.

$$\text{linéaire de pente (s,t)} \quad \Delta \quad (g + \text{even}) (1 - \exp(\text{petit})) + \exp(\text{petit})$$

donc g  $\approx$  linéaire de pente (s,t)

↑  
 hauteur moyen.  
 sur  $\mathbb{R}$  avec cond.  
 au bord C fixé  
 (+even)

□

Prop. 3.6 si  $R$  convexe (discrète)

pas trop allongée

$h_b$  linéaire de pente  $(s, t)$   
↑ discrète

"l'entropie de extension de

$h_b$  à  $R$  tout entier"

$\frac{1}{N} \log Z_R$  ne dépend pas

de  $R$

(à une petite erreur près) des

détails microscopiques de  $h_b$

"cette entropie ne dépend au

premier ordre que de la pente  $(s, t)$ "

et pas des détails de  $h_b$

à  $R$  fixé

(pourrait pour l'instant dépendre de  $R$ )

Lemma 3.5

si  $R$  plate

alors l'entropie par pente.



peut-on montrer que cette entropie

est en fait  $-\sigma(s, t)$  ?

Thm 4.1 •  $R$  région convexe avec

$n \times n$  domaine fondamentaux.

avec une hauteur au bord à  $E_n$  près

linéaire de pente  $(s, t) \in N(P)$

Pour  $n$  assez grand, l'entropie des

extensions à  $R$  est  $-\sigma(s, t)$

$+ O(E_n^{-1/2} \log \frac{1}{E_n})$

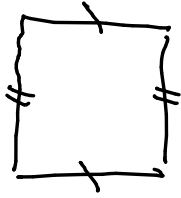
• Cela reste valide si on ne fixe

pas les cond aux bords mais qu'on

met des cond. libres (en restant proche de la pente)

D// Encore la comparaison sur le tour :

mais ici tour :  $R$  recellé  $(G/nZr)$



encore argument de martingale sur  $\mathcal{D}R$ .

partition des config du tour en fonction de  $c$  au bord sur  $R$   
+ résultat combinatoire sur l'entropie d'un partition.

$\rightarrow$  résultat de la 1<sup>re</sup> partie  
 $\rightarrow$  s'écart aux conditions au bord libre.

$$\text{car } \sim \exp(n C^{1/2})$$

la fonction de partition  $\exp(-\sigma(s,t) n^2)$

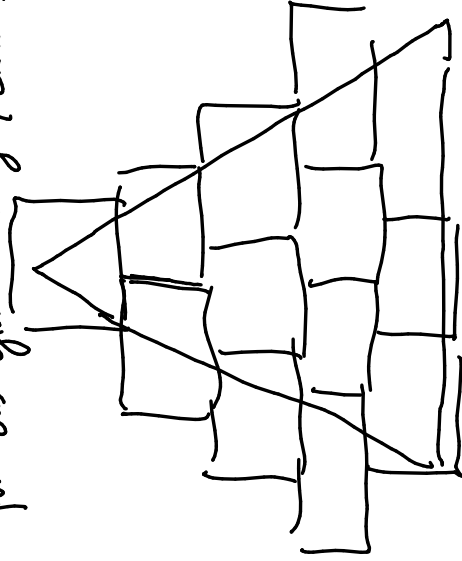
log + Normalisé  $1/n^2 \rightarrow$  effet négligeable

d'avoir non pas une mais  $\exp(Cn)$  conditions aux bords.  $\square$

Corollaire 4.2

Thm 4.1 marche aussi pour les triangles équilatéraux.

D// on écrit des encadrement pour le fondus de partition des grands triagle/carrés.



$$\prod_{d \in \mathcal{D}} Z^{(s,t)}_{\text{carrés}} \leq Z^{(s,t)}_{\text{triangle}} \leq \prod_{\text{carrés libes}} Z^{(s,t)}$$

$\uparrow$   
 certains carrés  
 $-\sigma(s,t) + \text{trms} \leq \frac{1}{\text{tr}} \log Z^{(s,t)}_{\text{libes}} \leq -\sigma(s,t) + \text{trms}$

Thm. 4.3

(Soit  $(\Omega, h_b)$ ,  $\delta > 0$  fixé  
 Soit  $E$  by  $(\Omega^E, h_b^E)$  approché  
 $(\Omega, h_b)$  à  $\delta$  près.

le loy de la fonction de partition de conf. de dimés avec  $h^E$  proche de  $h \in AH(\Omega, h_b)$  renormalisé par  $E^2$  est  $Eht(\tilde{h}) + o(\frac{1}{\delta})$  pour  $E$  assez petit.

Consignes: (concentration de la mesure)  
 avec un proba qui  $\rightarrow 1$ , la hauteur renormalisé  $h^E$  est proche de  $\tilde{h}_{\text{max}}$  (qui maximise  $Eht$ )

D// Thm 4.3

- il y a des config de dims qui marchent si  $\varepsilon$  assez petit (Prop 3.2)
- $\eta > 0$   $\ell$  assez petit.  $\bar{h}_\varepsilon$  approx linéaire.

$$\rightarrow \text{Ent}(\tilde{h}) = \text{Ent}(\bar{h}_\varepsilon) + o(1)$$

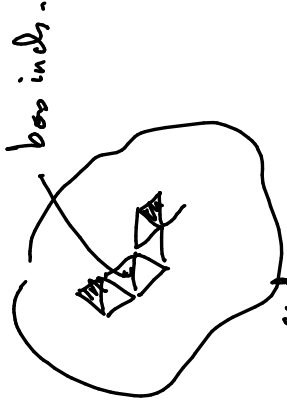
on peut se ramener à un  $\mathbb{R}$  linéaire sur le maillage triangulaire. On choisit  $\delta < \ell \cdot n$

$$V_\delta = \{ \text{conf de dims } \|\bar{h}^\varepsilon - \tilde{h}\| < \delta \}$$

$$\varepsilon^n \log Z|_{V_\delta} \approx \text{Ent}(\bar{h}_b) + o(1) ?$$

$$\left. \begin{array}{l} \text{Ent}(\bar{h}) = \delta \\ \approx \text{Ent}(\tilde{h}) \end{array} \right\}$$

- la fraction  $\eta$  des triangles où on n'a pas que  $|\bar{h} - h_\varepsilon| \leq \ell \eta$  ne change pas l'entropie de plus de  $O(\eta)$
- on jette la contrib des triangles sur  $\partial\Omega$
- reste les "bons triangles indés"



$$\text{ent}(V_\delta) \leq \prod_{\text{bons indés}} Z^{\text{condi. fixes}} \leq \prod Z^{\text{triangles}} \leq \varepsilon^n \log Z(V_\delta) \leq \sum_{\text{bons triangles}} \pm \sigma(s_i, t_i) \leq \sum_{\text{bons triangles}} \pm \sigma(s_i, t_i)$$

$\sum_{\text{bons triangles}} \pm \sigma(s_i, t_i) \leq \sum_{\text{bons triangles}} \pm \sigma(s_i, t_i)$